Requested Patent:

JP5103391A

Title:

DIRECTIVITY-CONTROLLED LOUDSPEAKER SYSTEM;

Abstracted Patent:

JP5103391;

Publication Date:

1993-04-23;

Inventor(s):

TANAKA TSUNEO; SATO KAZUHIDE;

Applicant(s):

MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD;

Application Number:

JP19910258910 19911007;

Priority Number(s):

JP19910258910 19911007;

IPC Classification:

H04R1/40; H04R3/12;

Equivalents:

ABSTRACT:

PURPOSE:To provide an excellent directivity-controlled loudspeaker system by providing plural loudspeaker units arranged in nearly a line or plane and devices which input signals to which a prescribed load function is applied to the units.

CONSTITUTION:In case loudspeaker units 1 are linearly arranged at regular intervals of, for example, 15cm, amplifiers 2 are provided to each loudspeaker pair at the same distance from the center and input level (gain) setters 3 are connected to a signal source 4. In addition, the equation shown in the figure is used as the load function applied to the input level of each unit 1. When the function is set so that the function can become the cosine function of n=1, the frequency characteristic in the service area becomes flat and, in addition, the side lobe outside the service area becomes lower. The value of the (n) is not restricted to '1', but can be set to an arbitrary positive number. Therefore, when such a load function is applied that the level at its central section is higher and level at its peripheral section is lower, the contribution from the speaker unit at the peripheral section becomes lower.

(19) 日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

FΙ

(11)特許出願公開番号

特開平5-103391

(43)公開日 平成5年(1993)4月23日

(51) Int.Cl.5

識別記号

庁内整理番号

技術表示箇所

H04R 3/12

Z 8622-5H

1/40

310 8946-5H

審査請求 未請求 請求項の数6(全 6 頁)

(21)出願番号

特願平3-258910

(22)出顧日

平成3年(1991)10月7日

(71)出願人 000005821

松下電器産業株式会社

大阪府門真市大字門真1006番地

(72)発明者 田中 恒雄

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

(72)発明者 佐藤 和栄

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

(74)代理人 弁理士 小鍜治 明 (外2名)

(54) 【発明の名称】 指向性制御スピーカシステム

(57)【要約】

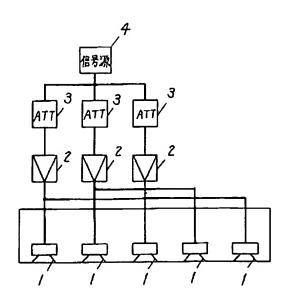
【目的】 サービスエリア内の周波数特性が平坦で、か つサービスエリア外でサイドローブの小さい急峻な減衰 特性をもつ指向性制御スピーカシステムを提供すること を目的とする。

【構成】 複数のスピーカユニット1に所定の荷重関数 を掛けた信号を信号源4から入力するための入力レベル 設定器3を有し、荷重関数としては余弦関数、円関数、 ペッセル関数などのうち一つの関数を用いた。

1 スピーカユニット

2 アンプ

3 入力レベル設定器



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】ほぼ等間隔で複数のスピーカユニットを配 置し、上記スピーカユニットをほぼ同心円状の複数のチ ャンネルに分割し、各チャンネルに所定の荷重関数をか けた信号を入力するためのレベル設定器とを有し、各チ ャンネルへの入力レベルが中央部ほど高く周辺部ほど低* *くなるように荷重関数の値を設定してなる指向性制御ス ピーカシステム。

【請求項2】複数のスピーカユニットに入力する信号に かける荷重関数が

【数1】

$$E_1 = E_0 \cos^n \left(\frac{\pi y_1}{21} \right) \quad n > 0$$

E1:中心からi番目のスピーカユニットへの入力レベル

Eo:中心のスピーカユニットへの入力レベル

21:スピーカシステムの全幅

Yi:中心から i 番目のスピーカユニットの座標

で表わされるような請求項1記載の指向性制御スピーカ システム。

【請求項3】複数のスピーカユニットに入力する信号に かける荷重関数が

【数2】

$$E_1 = E_0 (1 - (\frac{y_1}{1})^n)$$
 m>0

で表わされるような請求項1記載の指向性制御スピーカ システム。

【請求項4】複数のスピーカユニットに入力する信号に かける荷重関数が(数2)で表わされ、かつm=1また は2のいずれかの数値と、N=1、2、3···のいず れかの値とした請求項1記載の指向性制御スピーカシス

かける荷重関数が

【数3】

$$E_i = E_o J_o(\alpha \frac{y_i}{2n+11})$$
 n=0,1,2,...

 $J_{\alpha}(\alpha_{\bullet})=0$

 $\alpha_1 = 2.405$

 $\alpha_2 = 5.520$

 $\alpha s = 8.654$

で表わされるような請求項1記載の指向性制御スピーカ システム。

【請求項6】ほぼ等間隔に配置された複数のスピーカユ ニットを複数のチャンネルに分割し、各チャンネルへの 入力レベルのうち最も小さなレベルが最も大きなレベル に対して20%を上限とするように配された指向性制御 スピーカシステム。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、特にサービスエリア内 の周波数特性が平坦で、かつサービスエリア外のサイド ロープは小さくした指向性制御スピーカシステムに関す る。

[0002]

【従来の技術】近年、美術館やショールームなどにおい て、展示物を見ている人にだけその説明が聞こえるよう にしたいというように、音を限定された領域にだけ伝え たいという要求は極めて大きなものがあった。従来その ようなスピーカとしては、ホーンスピーカを用いる方 法、パラメトリックスピーカを用いる方法、トーンゾイ レスピーカのようなフェーズドアレイスピーカを用いる 方法などがあった。

【0003】ところで、実際の使用においては、指向性 を単に鋭くするだけではサービスエリアが狭くなり、多 【請求項5】複数のスピーカユニットに入力する信号に 30 勢の受聴者にサービスすることができない。そのために サービスエリア内ではできるだけ均一に、かつサービス エリア外では急峻な減衰を示す音圧分布をもつスピーカ システムが求められている。

> 【0004】以下に従来の指向性制御スピーカシステム について図面を用いて説明する。図5では口径8cmのス ピーカユニット1を12個、間隔15cmで直線上にアレ イ状配置したトーンソイレ方式の例である(図では5個 を示す)。 実際の使用条件を考慮し、スピーカシステム が高さ3mの天井面にとりつけられていて、その下を受 40 聴者が通過するものとし、指向性として受聴者の耳の高 さにおける水平面 (x-y平面) での音圧分布を考え る。これらのスピーカユニットに同相同レベルの信号を 入力した場合のy軸方向の指向特性を図6に示す。

【0005】つぎに、帯域分割された数組のスピーカユ ニットを用いたスピーカシステムについて図7を用いて 説明する。4個のスピーカユニットを外側の2個の間隔 をd. 内側の2個の間隔をd/4になるように配置したと き、距離dを波長とする周波数fcに対してfc/2~2fcの帯 域においてサイドローブのない滑らかな指向特性が得ら

50 れることが知られている。たとえば、2個のスピーカユ

ニットを15cm間隔で設置したときの指向特性は図8の ようになり、1.25kHzにおいては図6で示したトーンソ イレ方式に比べて小型で鋭い指向性を得ることができ る。

[0006]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら上記従来 構成のトーンゾイレ方式のスピーカシステムでは図6に 示すように、大きさの割に鋭い指向性が得られず、サー ピスエリア外の音圧レベルが十分にさがらないという問 題点があった。一方、帯域分割された数組のスピーカユ 10 で、しかもサービスエリア外ではサイドローブの小さな ニットを用いる方式では、図8に示すように低域では小 型で鋭い指向性が得られるが高域では大きなサイドロー ブが発生する。また帯域分割するためのネットワークに よる位相変化によって指向特性が変化してしまうなどと いう問題点を有していた。

【0007】本発明は上記従来の問題点を解決するもの で、小型でかつサービスエリア内の周波数特性が平坦 で、しかもサービスエリア外ではサイドローブの小さな 指向性制御スピーカシステムを提供することを目的とす る.

[0008]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため に本発明の指向性制御スピーカシステムは、複数のスピ ーカユニットと、それらに中央部ほど大きく、周辺部ほ*

$$E_i = E_0 \cos^n \left(\frac{\pi y_i}{2l} \right) \quad n > 0$$

Eo:中心のスピーカユニットへの入力レベル

Yi:中心から i 番目のスピーカユニットの座標

【0013】ここで、n=1の余弦関数となるように設 定した場合の指向特性を図2に示す。スピーカシステム の全幅21は図7の場合と同じであるが、サービスエリ ア内の周波数特性は平坦で、しかもサービスエリア外の サイドロープのレベルは小さい。なお、nは1に限らず 任意の正の数であればよい。

【0014】(実施例2)以下の実施例はすべてスピー カユニット1の配列は第1の実施例と同じものとし、た だ各スピーカユニット1への信号入力レベルに加える荷 40 重関数を異なるものとしている。第2の実施例として荷 重関数を(数5)に示す式とする。

【数5】

$$E_{i} = E_{o}(1 - (\frac{y_{i}}{1})^{n})^{n}$$
 m>0
N>0

【0016】ここで、m=2、N=1の場合の指向特性 を図3に示す。第1の実施例の余弦関数の場合よりも高 *ど小さくなるような荷重関数をかけた信号を入力するよ うにした構成を有している。

[0009]

【作用】本発明は上記した構成によって、空間のある点 における音圧は各スピーカユニットからの音の合成によ って求められるので、各スピーカユニットに中央部ほど 大きく周辺部ほど小さくなるような荷重関数をかけた信 号を入力し、それぞれの音圧分布を求めた結果、従来よ りも小型でかつサービスエリア内の周波数特性が平坦 指向性を得ることができる。

[0010]

【実施例】 (実施例1) 以下、本発明の実施例について 図1を用いて説明する。

【0011】図1に示すように、スピーカユニット1 を、たとえば15cm間隔で12本が直線状に配列して設けら れている(5本のみ図示する)。中心から等距離にある 一対のスピーカユニットごとにアンプ2を設け、入力レ ベル(ゲイン)設定器3を信号ソース4に接続してい 20 る。ここで、各スピーカユニットへの入力レベルに加え る荷重関数を(数4)に示す式とする。

 $\{0012\}$ 【数4】

E1:中心からi番目のスピーカユニットへの入力レベル

21:スピーカンステムの全幅

特性となっている。なお、m, Nは任意の正の数であれ ばよい。

【0017】 (実施例3) 第3の実施例について荷重関 数を(数6)に示す式とする。

[0018]

【数6】

$$E_1 = E_0 J_0(\alpha \frac{y_1}{2n+11})$$
 n=0.1.2, ...

 $J_{\alpha}(\alpha_{n})=0$

 $\alpha_1 = 2.405$

 $\alpha_2 = 5.520$

 $\alpha_3 = 8,654$

【0019】ここで、第1種ペッセル関数において」。 $(\alpha_1) = 0$ の場合を用いた。この場合も第1 の実施例 の場合よりサイドローブの小さな滑らかな減衰特性が得 周波におけるサイドローブがさらに小さく滑らかな減衰 50 られた。なお、一般にJ。(αュュ-ュ) = 0 の場合も同様 の結果が得られる。

【0020】(実施例4)第4の実施例について図4を用いて説明する。本実施例は30個のスピーカユニットを15cm間隔で直線状に配置したもので、各ユニットには(数5)でm=2、N=3の場合の荷重関数をかけた信号を入力している。各ユニットへの入力レベルを(表1)の特性No.Aに示す値とする。

[0021]

【表1】

7	0, 01	0	0	0
13	0.04	0	0	0
8 9 10 11 12 13 14	1.00 0.97 0.92 0.85 0.77 0.87 0.56 0.45 0.34 0.24 0.16 0.09 0.04 0.01	0	0	0 0 0 0
11	0.16	0.18	0	0
10	0.24	0.24	0	0
6	0.34	0.34	0.34	0
8	0.45	0.45	0.45	0
7	0.56	0.58	0.56	0.58
9	0.87	0.87	0.67	0.87
5	0.77	0.77	0.77	0.77
*	0.85	0.85	0.85	0.85
9 4	0.92	1.00 0.87 0.82 0.85 0.77 0.87 0.56 0.45 0.34 0.24 0.16 0	1.00 0.97 0.92 0.85 0.77 0.67 0.56 0.45 0.34 0	1.00 0.97 0.92 0.85 0.77 0.67 0.56 0
8	0.97	0.87	0.97	0.87
1	1.00	1.00	1.00	1.00
ユニットNo. 体性No.	А	В	ン	D

【0022】上記のように中央部のレベルが高く周辺部のレベルが低い荷重関数の場合には周辺部のスピーカユニットからの寄与は小さくなる。そこで周辺部のスピーカユニットへの入力を0にした場合(スピーカシステムの全幅が小さくなったことに相当する)の指向特性の変化を図4に示す。図4の特性曲線A~Dは各ユニットへの入力レベルが(表1)の特性No.A~Dに示す値の場合である。この結果から入力レベルが中央部のユニットに対して0.2以下の場合はそのユニットの入力レベルを0にしてもサイドローブは-25dB以下に抑えることができ、指向特性に与える影響は小さいが、0.2以上の場合にはサービスエリアも小さくなりサイドローブも大き

【0023】なお、上記実施例ではすべて直線状に配置 した場合について説明したが、平面状に配置した場合に ついても同様の効果が得られることは当然である。

[0024]

くなる。

【発明の効果】以上の実施例から明らかなように本発明は、ほぼ直線状または平面状に配置された複数のスピーカユニットと、これらのスピーカユニットに所定の荷重関数をかけた信号を入力する手段とを備えることにより、サービスエリア内の周波数特性を平坦にし、かつサービスエリア外でのサイドローブの小さな急峻な減衰特性をもつ優れた指向性制御スピーカシステムを実現することができるものである。

【図面の簡単な説明】

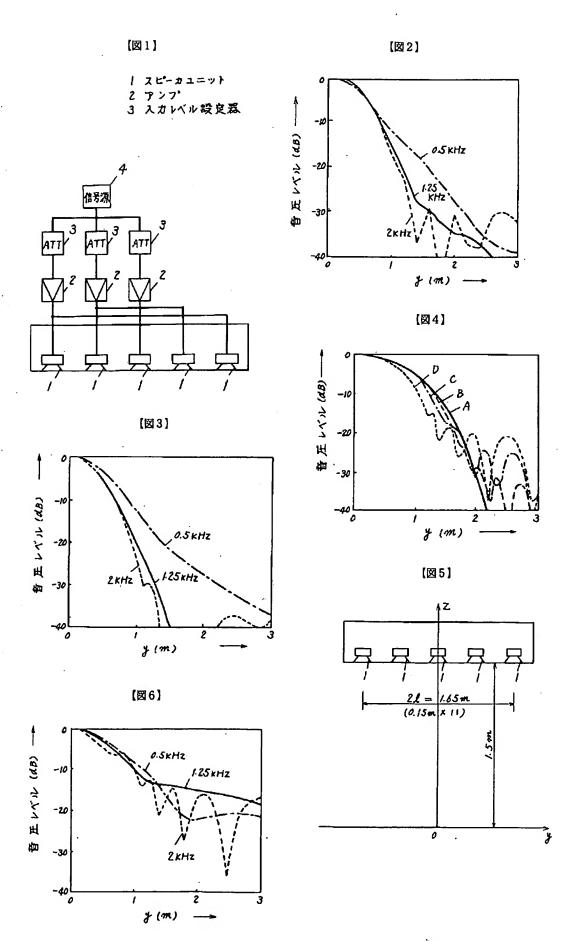
【図1】本発明の第1の実施例の指向性制御スピーカシステムのプロック図

【図2】 同実施例の指向特性図

- 30 【図3】同第2の実施例の指向特性図
 - 【図4】同第4の実施例の指向特性図
 - 【図5】従来のトーンゾイレ方式スピーカシステムの構成図
 - 【図6】同方式の指向特性図
 - 【図7】従来の指向性制御スピーカシステムの他の例の 構成図
 - 【図8】2個のスピーカユニットを用いた場合の指向特性図

【符号の説明】

- 40 1 スピーカユニット
 - 2 アンプ
 - 3 入力レベル設定器
 - 4 信号源



-701-Best Available Copy

